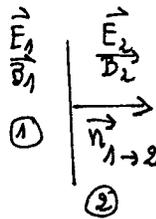


1. Questions de cours

1/2

1.1. $\vec{E}_2 - \vec{E}_1 = \frac{\sigma}{\epsilon_0} \vec{n}_{1 \rightarrow 2}$



- σ en $C m^{-2}$
- E en $V m^{-1}$
- ϵ_0 en $F m^{-1}$
- B en T
- μ_0 en $H m^{-1}$
- js en $A m^{-1}$

$\vec{B}_2 - \vec{B}_1 = \mu_0 js \vec{n}_{1 \rightarrow 2}$

1/2

1.2.1. $\text{div } \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$ $\text{div } \vec{B} = 0$

$\text{rot } \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$ $\text{rot } \vec{B} = \mu_0 \vec{j} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$

1.2.2. $\text{rot}(\text{rot } \vec{E}) = \text{rot}\left(-\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}\right) = -\frac{\partial}{\partial t}(\text{rot } \vec{B}) = -\frac{\partial}{\partial t}(\mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}) = -\mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2}$

1/1

Remarque: pour établir l'équation d'onde, on fait l'hypothèse que le milieu est le vide, en l'absence de charges et de courants.

$\text{rot}(\text{rot } \vec{E}) = \text{grad}(\text{div } \vec{E}) - \Delta \vec{E} \Rightarrow \Delta \vec{E} = \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2}$

1/1

1.3. Une onde plane est une onde qui a la même valeur en tout point d'un plan perpendiculaire à la direction de propagation à un instant donné. (être exigeant sur la précision de cette réponse).

1/0,5

1.4.1. $\vec{R} = \frac{\vec{E} \wedge \vec{B}}{\mu_0}$

1.4.2. a) $u_{em} = \frac{\epsilon_0 E^2}{2} + \frac{B^2}{2\mu_0}$ densité volumique d'énergie électromagnétique (en $J.m^{-3}$)

b) Chaque intégrale représente une puissance.

$\iiint_V \frac{\partial u_{em}}{\partial t} d\tau$: puissance électromagnétique contenue dans le volume V

$\iiint_V \vec{j} \cdot \vec{E} d\tau$: puissance cédée par le champ électromagnétique aux porteurs de charges contenus dans V à l'instant considéré

$\oiint \vec{R} \cdot d\vec{s}$: flux du vecteur de Poynting à travers la surface S limitant le volume V (surface orientée vers l'extérieur: c'est un flux sortant). Représente la puissance électromagnétique transportée à travers cette surface par le champ électromagnétique.

Notation: dire que $\oiint \vec{R} \cdot d\vec{s}$ représente le flux de \vec{R} à travers la surface S seulement ne rapporte aucun point.

1.5. Si on choisit pour l'onde une représentation vectorielle par exemple $(\vec{A}, \vec{B}, \vec{E}, \dots)$:

1/1

1.5.1. a) $\vec{E} = \vec{E}_0 \cos(\omega(t - \frac{z}{v}) + \varphi)$ accepté

l'expression la plus générale est $\vec{E} = \text{Re}(\vec{E}_0 e^{i(\omega(t - \frac{z}{v}) + \varphi)})$

1/1

b) $\vec{E} = \text{Re}(\vec{E}_0 e^{i(k \cdot \vec{OM} - \omega t)})$ ou $\text{Re}(\vec{E}_0 e^{i(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{OM})})$

1.5.2. \vec{E} et \vec{B} transverses (perpendiculaires à la direction de propagation)

1/0,5

Aucune démonstration exigée.

2. Champ \vec{B} créé par une densité volumique de courant dans un cylindre

1/1 2.1. Le plan passant par un point M et contenant l'axe Oz est plan de symétrie de la distribution de courants donc $\vec{B}(M)$ est perpendiculaire à ce plan : $\vec{B}(M) = B(M) \vec{u}_\theta$

10/5 Invariances : - par translation suivant Oz
- par rotation suivant θ autour de Oz

donc $\vec{B} = B(r) \vec{u}_\theta$

$r \leq a$: $\text{rot } \vec{B} = \mu_0 \vec{j} = \mu_0 j_0 \vec{e}_z \Leftrightarrow \frac{1}{r} \frac{d}{dr} (r B(r)) = \mu_0 j_0 \Rightarrow \frac{d}{dr} r B_\theta(r) = \mu_0 j_0 r$

1/2 $r B_\theta(r) = \mu_0 j_0 \frac{r^2}{2} + C_1 e$, $B_\theta(r) = \mu_0 j_0 \frac{r}{2} + \frac{C_1 e}{r}$

quand $r \rightarrow 0$ $B_\theta(r) \rightarrow \infty$ impossible donc $\boxed{B_{\text{int}}(r) = \mu_0 j_0 \frac{r}{2} \vec{u}_\theta}$

$r > a$: $\text{rot } \vec{B} = 0 \Rightarrow \frac{1}{r} \frac{d}{dr} (r B_\theta(r)) = 0 \Rightarrow r B_\theta(r) = C_2 e \Rightarrow B_\theta(r) = \frac{C_2 e}{r}$

distribution volumique de courants donc continuité de $B_\theta(r)$ en $r = a$

1/1 $\frac{C_2 e}{a} = B_{\text{int}}(a) = \mu_0 j_0 \frac{a}{2} \Rightarrow C_2 e = \mu_0 j_0 \frac{a^2}{2}$ et $\boxed{B_{\text{ext}}(r) = \mu_0 j_0 \frac{a^2}{2r} \vec{u}_\theta}$

2.2. $\vec{B} = \text{rot } \vec{A}$

10/5 le plan passant par un point M et perpendiculaire à Oz : plan d'antisymétrie de la distribution de courants donc \vec{A} est perpendiculaire à ce plan $\vec{A} = A(r) \vec{u}_z$
Invariances (idem que pour \vec{B}) : $\vec{A} = A(r) \vec{u}_z$

1/1 $\vec{B} = \text{rot } \vec{A} \Leftrightarrow B_\theta(r) = -\frac{\partial A_z(r)}{\partial r}$

$r \leq a$: $\mu_0 j_0 \frac{r}{2} = -\frac{\partial A_z(r)}{\partial r} \Rightarrow A_z(r)_{\text{int}} = -\mu_0 j_0 \frac{r^2}{4} + C_3 e_2$

$r > a$: $\mu_0 j_0 \frac{a^2}{2r} = -\frac{\partial A_z(r)}{\partial r} \Rightarrow A_z(r)_{\text{ext}} = -\mu_0 j_0 \frac{a^2}{2} \ln r + C_4 e_2$

1/1 \vec{A} est connu à un gradient près on choisit donc arbitrairement la valeur de A en un point (par exemple $A=0$ en $r=a$) d'où $C_3 e_2$ et $C_4 e_2$ est obtenue par continuité en $r=a$

alors $\vec{A}_{\text{ext}} = -\mu_0 j_0 \frac{a^2}{2} \ln \frac{r}{a} \vec{u}_z$

$\vec{A}_{\text{int}} = \mu_0 j_0 \frac{a^2 - r^2}{4} \vec{u}_z$

3.

* Le vecteur d'onde est $\vec{k} = \frac{k}{3} (2\vec{u}_x + 2\vec{u}_y + \vec{u}_z)$. Sa norme est égale à k. La relation de dispersion étant $\omega = kc$, les définitions $\lambda = \frac{2\pi}{k}$ et $\omega = 2\pi f$ donnent : $f = \frac{c}{\lambda} = 5.10^{14}$ Hz.

1 3.2

0,5 3.1 L'onde fait partie du domaine visible. puisque $450 \leq \lambda \leq 700$ nm

1 3.3 $k = \frac{2\pi}{\lambda} = 10,5.10^6 \text{ m}^{-1}$

0,5 3.4 Un plan d'onde est un plan équiphase donc l'équation des plans d'onde est $2x + 2y + z = c \text{ste}$ (on vérifie que les plans d'onde sont orthogonaux au vecteur \vec{k}). caractéristique d'une OPPM.

3.5. Le champ électrique vérifie l'équation de Maxwell-Gauss dans le vide : $\text{div } \vec{E} = 0$, soit

1,5 $\frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} = 0$, ce qui donne, tous calculs faits, $E_y = -E_x$.

3.6. L'onde est plane progressive, on peut donc appliquer la relation de structure :

3.5

$$\vec{B} = \frac{\vec{k} \wedge \vec{E}}{\omega} = \frac{E_x}{3c} (\vec{u}_x + \vec{u}_y - 4\vec{u}_z)$$

3.7.

2

$\langle \vec{\Pi} \rangle = \frac{1}{2} \text{Re} \left(\vec{E} \wedge \frac{\vec{B}^*}{\mu_0} \right) = \epsilon_0 c E_0^2 \vec{u}$ où \vec{u} est le vecteur unitaire dans le sens de propagation de l'onde. La relation $\langle \vec{\Pi} \rangle = c \langle u_{em} \rangle \vec{u}$ traduit le fait que l'énergie se déplace à la vitesse c dans la direction \vec{u} .

4.

2

4.1. Si \vec{B} est constant, il n'y a pas de champ électrique donc pas de courant dans la plaque. Le champ magnétique étant continu en $z = \mp \frac{a}{2}$, le champ magnétique à l'intérieur de la plaque est égal au champ extérieur : la plaque ne modifie pas le champ magnétique.

1

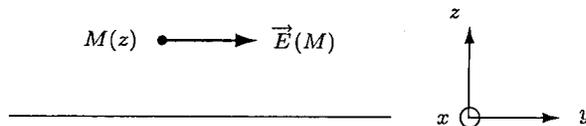
4.2.1 D'après l'équation de Maxwell-Faraday, $\text{rot } \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$, la variation de \vec{B} au cours du temps est à l'origine d'un champ électrique donc de courants dans le conducteur.

4.2.2.

Le système étant invariant par toute translation selon Ox et Oy , le champ \vec{E} ne dépend que de z . Le plan (Mxz) est plan de symétrie de la plaque. Le champ $\vec{B}(t)$, source de \vec{E} , est symétrique par rapport à ce plan. Or \vec{B} est un pseudo-vecteur. Ce plan est donc un plan d'antisymétrie du champ électrique qui est alors orthogonal à ce plan. Finalement : $\vec{E}(M) = E(z)\vec{u}_y$.

De plus, le plan (Oxy) est plan de symétrie géométrique de la plaque et plan de symétrie pour le champ $\vec{B}(t)$. Le champ \vec{E} est donc antisymétrique par rapport à ce plan :

3



$$\vec{E}(M') \leftarrow M'(-z)$$

donc $\vec{E}(z) = -\vec{E}(-z)$.

2

$$4.2.3. \text{rot } \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \Rightarrow \iint_S \text{rot } \vec{E} \cdot d\vec{S} = -\iint_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S} \Leftrightarrow \oint_{\mathcal{C}} \vec{E} \cdot d\vec{l} = -\frac{d}{dt} \iint_S \vec{B} \cdot d\vec{S} = -\frac{d\Phi}{dt}$$

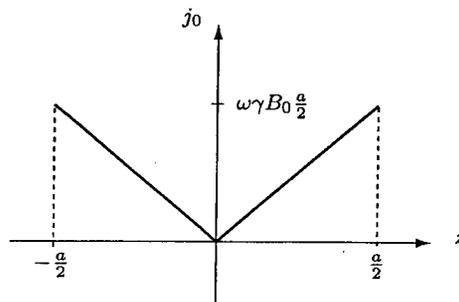
Le sens d'orientation de \mathcal{C} est lié au sens d'orientation de $d\vec{S}$ (règle du tri bouchon...)

4.2.4 La forme intégrale de l'équation de Maxwell-Faraday s'écrit : $C_E = -\frac{d\Phi_B}{dt}$. On calcule la circulation du champ électrique le long d'un rectangle identique à celui de la figure 2. La circulation de \vec{E} le long du rectangle est égale à $C_E = 2E(z)h$. Le flux de \vec{B} à travers la surface du rectangle est $\Phi_B = -B \times 2zh$ (attention à l'orientation relative du contour et du champ magnétique.) Finalement :

$$\vec{E} = z \frac{dB}{dt} \vec{u}_y = -\omega B_0 z \sin(\omega t) \vec{u}_y.$$

Cette expression est valable dans la plaque, quel que soit z (c'est bien une fonction impaire). Le courant \vec{j} dans la plaque est donc $\vec{j} = \gamma \vec{E} = -\gamma \omega B_0 z \sin(\omega t) \vec{u}_y$. Son amplitude $j_0 = \|\vec{j}\|$ a donc pour graphe :

4



4.2.5. La puissance dissipée par effet Joule dans la tranche $\{z, z + dz\}$ est égale à :

$$dP = \gamma j^2(z) S dz = \gamma \omega^2 B_0^2 z^2 \sin^2(\omega t) S dz.$$

En valeur moyenne dans le temps : $\langle dP \rangle = \frac{1}{2} \gamma \omega^2 B_0^2 z^2 S dz.$

Pour tout le cylindre :

2,5

$$p(\tau) = \int_{-\frac{a}{2}}^{\frac{a}{2}} \frac{1}{2} \gamma \omega^2 B_0^2 z^2 S dz = \frac{1}{24} \gamma B_0^2 \omega^2 a^3 S.$$

Le volume τ est égal à $\tau = aS$, d'où :

$$\bar{p} = \frac{1}{24} \gamma B_0^2 \omega^2 a^2.$$

4.2.6.

0,5

L'application numérique donne : $\bar{p} = 637 \text{ MW.m}^{-3}.$